

数学解析第1 第8回講義ノート

以上の準備の下, 2変数関数に対する陰関数定理を証明しよう. 念のため, ここで陰関数定理を再掲載しておく.

定理 2.1 (陰関数定理) Ω を \mathbf{R}^2 の領域, $(a, b) \in \Omega$, $f(x, y)$ を Ω で定義された C^1 級の実数値関数とする. このとき,

$$f(a, b) = 0 \quad \text{および} \quad f_y(a, b) \neq 0$$

ならば, 方程式

$$f(x, y) = 0$$

は (a, b) のある近傍で y について一意に解ける. すなわち, (十分小さな) 正数 r, δ および開区間 $(a - r, a + r)$ で定義された C^1 級関数 φ が存在し, 以下の性質を満たす.

- (1) $f(x, \varphi(x)) = 0, |\varphi(x) - b| < \delta$ ($|x - a| < r$), $\varphi(a) = b$
- (2) $f(x, y) = 0, |x - a| < r, |y - b| < \delta \Rightarrow y = \varphi(x)$
- (3) $\varphi'(x) = -\frac{f_x(x, \varphi(x))}{f_y(x, \varphi(x))}$
- (4) f が C^k 級 ($k \geq 2$) ならば, 陰関数 φ もまた C^k 級

証明 $f(x, y)$ の代わりに $\tilde{f}(x, y) := f(x + a, y + b)$ を考察することにより, 一般性を失うことなく, $(a, b) = (0, 0)$ の場合を証明すれば十分である. したがって, 以下では $(a, b) = (0, 0)$ と仮定する. (勿論, このような簡略化を行わなくても証明することができるが, 式の記述が長くなってしまう.) このとき, 定理の仮定より

$$f(0, 0) = 0 \quad \text{および} \quad f_y(0, 0) \neq 0$$

が成り立っている. 実定数 A および Ω 上の実数値関数 $G(x, y)$ を

$$A := \frac{1}{f_y(0, 0)} \quad \text{および} \quad G(x, y) := y - Af(x, y)$$

により定義する. 仮定より, G は Ω 上の C^1 級関数になり,

$$\begin{aligned} f(x, y) = 0 &\Leftrightarrow y = G(x, y) \\ &\Leftrightarrow y \text{ は } G(x, \cdot) \text{ の不動点} \end{aligned}$$

となる.

注意 このようにして, 方程式の根を求める問題は関数 $G(x, \cdot)$ の不動点を求める問題に帰着されたのであるが, 何故このような関数 $G(x, y)$ を導入したのか不思議に思う人もいるであろう. 縮小写像の原理での証明を真似て反復法により不動点 y を求めるとすれば,

$$y_{n+1} = G(x, y_n) = y_n - \frac{f(x, y_n)}{f_y(0, 0)}$$

により近似根 $\{y_n\}$ を求め, その極限として不動点を求めることになる. この近似アルゴリズムは, 分母の値が $f_y(x, y_n)$ ではなく $f_y(0, 0)$ という値が使われているが, x をパラメーターとした Newton 法に他ならないことが分かる.

定理 2.1 の証明に戻ろう。3つのステップに分けて証明する。

Step 1 十分小さな正数 r および δ が存在し、

$$(1) \quad |x| \leq r, |y| \leq \delta \Rightarrow |G(x, y)| \leq \delta$$

$$(2) \quad |x| \leq r, |y_1|, |y_2| \leq \delta \Rightarrow |G(x, y_1) - G(x, y_2)| \leq \frac{1}{2}|y_1 - y_2|$$

が成り立つことを示そう。

$$\begin{aligned} G(x, y_1) - G(x, y_2) &= y_1 - y_2 - A(f(x, y_1) - f(x, y_2)) \\ &= A\{f_y(0, 0)(y_1 - y_2) - (f(x, y_1) - f(x, y_2))\} \end{aligned}$$

ここで、微分積分学の基本定理および合成関数の微分法より

$$\begin{aligned} f(x, y_1) - f(x, y_2) &= \int_0^1 \frac{d}{dt} f(x, ty_1 + (1-t)y_2) dt \\ &= \int_0^1 f_y(x, ty_1 + (1-t)y_2) dt (y_1 - y_2) \end{aligned}$$

であるから、

$$G(x, y_1) - G(x, y_2) = A \int_0^1 \{f_y(0, 0) - f_y(x, ty_1 + (1-t)y_2)\} dt (y_1 - y_2)$$

が成り立つ。一方、 f_y は $(0, 0)$ で連続であるから、十分小さな正数 δ が存在し

$$|x| \leq \delta, |y| \leq \delta \Rightarrow |f_y(0, 0) - f_y(x, y)| \leq \frac{1}{2|A|}$$

が成り立つ。したがって、 $|x| \leq \delta, |y_1|, |y_2| \leq \delta$ ならば、 $0 \leq t \leq 1$ を満たす任意の t に対して

$$|ty_1 + (1-t)y_2| \leq t|y_1| + (1-t)|y_2| \leq t\delta + (1-t)\delta = \delta$$

が成り立つので、

$$|f_y(0, 0) - f_y(x, ty_1 + (1-t)y_2)| \leq \frac{1}{2|A|} \quad (0 \leq t \leq 1)$$

となり、

$$\begin{aligned} |G(x, y_1) - G(x, y_2)| &\leq |A| \int_0^1 |f_y(0, 0) - f_y(x, ty_1 + (1-t)y_2)| dt |y_1 - y_2| \\ &\leq |A| \int_0^1 \frac{1}{2|A|} dt |y_1 - y_2| = \frac{1}{2}|y_1 - y_2| \end{aligned}$$

が成り立つ。さらに、仮定より $G(0, 0) = 0$ であるから、 G の $(0, 0)$ における連続性より、十分小さな正数 $r \in (0, \delta]$ が存在して

$$|x| \leq r \Rightarrow |G(x, 0)| = |G(x, 0) - G(0, 0)| \leq \frac{\delta}{2}$$

が成り立つ。したがって、 $|x| \leq r, |y| \leq \delta$ ならば

$$\begin{aligned} |G(x, y)| &\leq |G(x, y) - G(x, 0)| + |G(x, 0)| \\ &\leq \frac{1}{2}|y| + \frac{\delta}{2} \leq \frac{\delta}{2} + \frac{\delta}{2} = \delta \end{aligned}$$

となり、望みの主張が示された。

Step 2 次に, 集合 X および集合 X 上の距離 d を次式で定義しよう.

$$X := \{\varphi \in C([-r, r]) \mid \max_{|x| \leq r} |\varphi(x)| \leq \delta, \varphi(0) = 0\}$$

$$d(\varphi, \psi) := \max_{|x| \leq r} |\varphi(x) - \psi(x)| \quad (\varphi, \psi \in X)$$

このとき, (X, d) は完備距離空間になる. 実際, 距離空間になることは明らかであろう. 完備性を証明するために, $\{\varphi_n\}$ を (X, d) における Cauchy 列とする. X は $C([-r, r])$ の部分集合であることから, $\{\varphi_n\}$ は距離空間 $(C([-r, r]), d)$ における Cauchy 列になっていることが分かる. ところが, 定理 5.1 より $(C([-r, r]), d)$ は完備であるから, ある連続関数 $\varphi \in C([-r, r])$ が存在し,

$$d(\varphi_n, \varphi) = \max_{|x| \leq r} |\varphi_n(x) - \varphi(x)| \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow \infty)$$

が成り立つ. すなわち, $\{\varphi_n\}$ は φ に一様収束している. 一方, $\varphi_n \in X$ より

$$|\varphi_n(x)| \leq \delta \quad (|x| \leq r) \quad \text{および} \quad \varphi_n(0) = 0$$

が成り立っているので, ここで $n \rightarrow \infty$ とすれば

$$|\varphi(x)| \leq \delta \quad (|x| \leq r) \quad \text{および} \quad \varphi(0) = 0$$

となり, $\varphi \in X$ となる. これは, 距離空間 (X, d) が完備であることを示している.

さて, $\varphi \in X$ に対して区間 $[-r, r]$ 上の関数 $T\varphi$ を

$$(T\varphi)(x) := G(x, \varphi(x)) \quad (|x| \leq r)$$

により定めよう. このとき, 写像 T は X から X への縮小写像になる. 実際, $\varphi \in X$ とすると, $\varphi \in C([-r, r])$ より $T\varphi \in C([-r, r])$ となることは明らかであろう. また, $\varphi(0) = 0$ より

$$(T\varphi)(0) = G(0, \varphi(0)) = G(0, 0) = 0$$

が成り立つ. さらに, $|x| \leq r$ のとき $|\varphi(x)| \leq \delta$ であるから, Step 1 の (1) より, $|G(x, \varphi(x))| \leq \delta$ となり,

$$\max_{|x| \leq r} |(T\varphi)(x)| \leq \delta$$

が成り立ち, $T\varphi \in X$ となることが分かる. したがって, T は X から X への写像になっている. これが縮小写像になっていることは, 次のようにして分かる. $\varphi, \psi \in X$ とすると, $|x| \leq r$ を満たす任意の x に対して, $|\varphi(x)| \leq \delta, |\psi(x)| \leq \delta$ であるから, Step 1 の (2) より

$$\begin{aligned} |(T\varphi)(x) - (T\psi)(x)| &= |G(x, \varphi(x)) - G(x, \psi(x))| \\ &\leq \frac{1}{2} |\varphi(x) - \psi(x)| \end{aligned}$$

となり,

$$\max_{|x| \leq r} |(T\varphi)(x) - (T\psi)(x)| \leq \frac{1}{2} \max_{|x| \leq r} |\varphi(x) - \psi(x)| \quad \therefore \quad d(T\varphi, T\psi) \leq \frac{1}{2} d(\varphi, \psi)$$

が成り立つ。以上のことから、 T が X から X への縮小写像であることが分かった。距離空間 (X, d) は完備であるから、縮小写像の原理(定理5.2)を適用することができ、 T は X において唯一つの不動点 $\varphi \in X$ を持つことが分かる。

$$\begin{aligned} T\varphi = \varphi &\Leftrightarrow G(x, \varphi(x)) = \varphi(x) \quad (|x| \leq r) \\ &\Leftrightarrow f(x, \varphi(x)) = 0 \quad (|x| \leq r) \end{aligned}$$

に注意すれば、この関数 φ が望みの陰関数であり、定理2.1の(1)および(2)を満たすことが分かる。

Step 3 いま求めた陰関数 φ が C^1 級であることを示すことが残っている。(それが示されれば、定理2.1の(3)および(4)が成り立つことは明らかであろう。) $|x| < r$ を満たす x を任意に固定しよう。Step 1での計算より、

$$|f_y(x, \varphi(x))| \geq |f_y(0, 0)| - |f_y(x, \varphi(x)) - f_y(0, 0)| \geq \frac{1}{|A|} - \frac{1}{2|A|} = \frac{1}{2|A|} > 0$$

特に、 $f_y(x, \varphi(x)) \neq 0$ が成り立っていることに注意する。そこで、

$$p := -\frac{f_x(x, \varphi(x))}{f_y(x, \varphi(x))}$$

とおき、

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varphi(x+h) - \varphi(x)}{h} = p$$

となることを示そう。 f が C^1 級であることから、Taylorの定理より、十分小さな任意の実数 h, k に対して

$$\begin{aligned} f(x+h, \varphi(x)+k) &= f(x, \varphi(x)) + f_x(x, \varphi(x))h + f_y(x, \varphi(x))k + R(h, k) \\ &= f_x(x, \varphi(x))h + f_y(x, \varphi(x))k + R(h, k) \end{aligned}$$

ただし、

$$\frac{R(h, k)}{|h| + |k|} \rightarrow 0 \quad (|h| + |k| \rightarrow 0)$$

が成り立つ。上の計算では $\varphi(x)$ が陰関数であることを用いた。したがって、任意の正数 ε に対して、十分小さな正数 δ_0 が存在して、 $|h|, |k| \leq \delta_0$ を満たす任意の実数 h, k に対して

$$|f(x+h, \varphi(x)+k) - f_x(x, \varphi(x))h - f_y(x, \varphi(x))k| \leq \varepsilon(|h| + |k|)$$

が成り立つ。一方、 φ の x における連続より、この正数 δ_0 に対して十分小さな正数 $r_0 \in (0, \delta_0]$ が存在して、

$$|h| \leq r_0 \Rightarrow |\varphi(x+h) - \varphi(x)| \leq \delta_0$$

が成り立つ。そこで、

$$\Delta_h \varphi := \varphi(x+h) - \varphi(x)$$

とおくと、 $|h| \leq r_0$ であるかぎり $|\Delta_h \varphi| \leq \delta_0$ となり、上式において $k = \Delta_h \varphi$ とすることができる。このとき、

$$f(x+h, \varphi(x)+k) = f(x+h, \varphi(x+h)) = 0$$

となることに注意すれば,

$$|h| \leq r_0 \Rightarrow |f_x(x, \varphi(x))h + f_y(x, \varphi(x))\Delta_h\varphi| \leq \varepsilon(|h| + |\Delta_h\varphi|)$$

が成り立つ. また, 先の計算より

$$\frac{1}{|f_y(x, \varphi(x))|} \leq 2|A|$$

も成り立っている. したがって, $|h| \leq r_0$ であれば

$$\begin{aligned} |\Delta_h\varphi - ph| &= \left| \Delta_h\varphi + \frac{f_x(x, \varphi(x))}{f_y(x, \varphi(x))}h \right| \\ &\leq \frac{\varepsilon}{|f_y(x, \varphi(x))|} (|h| + |\Delta_h\varphi|) \\ &\leq 2|A|\varepsilon(|h| + |\Delta_h\varphi|) \\ &\leq 2|A|\varepsilon(|h| + |\Delta_h\varphi - ph| + |ph|) \\ &\leq 2|A|\varepsilon|\Delta_h\varphi - ph| + 2|A|(1 + |p|)|h|\varepsilon \end{aligned}$$

が成り立つ. したがって, $2|A|\varepsilon \leq \frac{1}{2}$ であれば, 上式の右辺第一項目を左辺に移項することにより

$$|\Delta_h\varphi - ph| \leq 4|A|(1 + |p|)|h|\varepsilon$$

が成り立つ. 以上のことをまとめると, 任意の正数 $\varepsilon \in (0, \frac{1}{4|A|}]$ に対して, 十分小さな正数 r_0 が存在し, $0 < |h| \leq r_0$ を満たす任意の実数 h に対して

$$\left| \frac{\Delta_h\varphi}{h} - p \right| \leq 4|A|(1 + |p|)\varepsilon$$

が成り立つ. これは

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varphi(x+h) - \varphi(x)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\Delta_h\varphi}{h} = p = -\frac{f_x(x, \varphi(x))}{f_y(x, \varphi(x))}$$

となることを示している. したがって, φ は x において微分可能であり,

$$\varphi'(x) = -\frac{f_x(x, \varphi(x))}{f_y(x, \varphi(x))}$$

となることが分かる. この式の右辺は x の連続関数であるから, φ も C^1 級であることが示された. (証明終)